Sanctum sed

a dolor sit amet, consectet

ellentesque et, sollicitudin a, impe

alum et sapien. Maecenas libero. Vivam

ultricies commodo. Donec quam. Fusce ar

gittis vitae, vehicula ut, tristique vitae, eros. M

vel risus posuere elementum. Quisque volutpat

n. Integer porta.

$$\begin{bmatrix} m - Y_{\dot{v}} & Y_{\dot{r}} & 0 \\ -N_{\dot{v}} & I_z - N_{\dot{r}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{v} \\ \dot{r} \\ \dot{\psi} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -Y_v & -Y_r + mu_0 & \\ -N_v & -N_r & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v \\ r \\ \psi \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_\delta \\ N_\delta \\ 0 \end{bmatrix} \delta$$

ec ut neque vel leo sagittis tristique. Cras et ju

urus, sagittis eu, consectetuer et, lacini

diam semper rutrum. Nunc rhon

ec quam. In commodo se

el sagittis sed